

# Studiul distribuției moleculelor după componentele vitezei

## Introducere teoretică

Fenomenele ce au loc într-un sistem cu un număr mare de particule se studiază cu ajutorul unor legi statistice .

Un eveniment ce poate avea loc într-un sistem statistic (de exemplu valoarea unei mărimi fizice) este determinat de variabila aleatoare, adică o mărime care poate lua valori dintr-o mulțime bine definită. Ea poate fi discretă ( $\xi$ ), sau continuă ( $\eta$ ) adică poate lua valori izolate ( $x_i$ ) sau toate valorile dintr-un interval dat ( $x, a$ ) (de ex.  $\xi$  poate reprezenta număr de particule, nivelele de energie, iar  $\eta$  poate reprezenta temperatura, viteza).

Orice eveniment ce se poate realiza se caracterizează prin valoarea cea mai probabilă, dispersia și abaterea medie pătratică, noțiuni definite pentru variabilele aleatoare cu ajutorul probabilității  $P$ . Dacă  $P_i = \frac{N_i}{\sum N_i}$  reprezintă probabilitatea realizării valorii  $x_i$  a variabilei aleatoare discrete ( $N_i$  fiind numărul de realizări a valorii  $x_i$ ), atunci se definesc:

$$\text{- valoarea cea mai probabilă: } M(\xi) = P_1 X_1 + \dots + P_n X_n = \sum_{i=1}^n P_i X_i \quad (1)$$

$$\text{- dispersia : } D(\xi) = \sqrt{D^2(\xi)} \quad (2)$$

$$\text{- abaterea medie pătratică : } D^2(\xi) = M(\xi - M(\xi))^2 = M(\xi^2) - M^2(\xi) \quad (3)$$

Pentru o variabila aleatoare continuă ( $\eta$ ), probabilitatea ca ea să aibă o valoare în intervalul ( $x, x + dx$ ) este  $\varphi(x)dx$ . Astfel, pe baza definiției rezultă că :

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x)dx = 1 \quad (4)$$

relație ce reprezintă condiția de normare. Acest rezultat se poate interpreta în felul următor : probabilitatea ca  $\eta$  să ia valori în intervalul  $(-\infty, +\infty)$  este o certitudine. Analog, probabilitatea ca să avem  $\eta < x$  este

$$P(\eta < x) = F(x), \text{ unde } F(x) = \int_{-\infty}^x \varphi(x)dx \quad (5)$$

se numește funcție de repartiție.

Astfel, probabilitatea ca  $\eta$  să aibă valori în intervalul ( $a, b$ ) va fi :

$$P(a, b) = \int_a^b \varphi(x)dx \quad (6)$$

și vom obține :

- valoarea cea mai probabilă: 
$$M(\eta) = \int_a^b x\varphi(x)dx \quad (7)$$

- dispersia: 
$$D(\eta) = \sqrt{D^2(\eta)} \quad (8)$$

- abaterea medie pătratică: 
$$D^2(\eta) = \int_a^b [x-M(\eta)]^2 \varphi(x) dx \quad (9)$$

Pentru sistemele statistice sunt definite diferite tipuri de distribuții. Distribuția în care valorile simetrice fata de valoarea cea mai probabila sunt egal probabile și probabilitatea realizării unei valori este cu atât mai mica cu cat ea se abate mai mult de valoarea cea mai probabila , se numește distribuție Gauss , sau distribuție normală.

Densitatea de probabilitate va fi data de funcția :

$$\varphi(x^2, \sigma) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}} \quad (10)$$

care este cunoscuta sub denumirea curba lui Gauss , data în Fig.1 Cu cât parametrul  $\sigma$  este mai mic, cu cât curba este mai ascuțită .

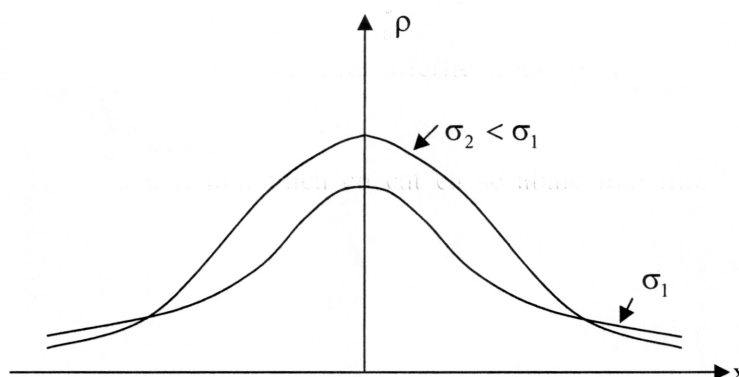


Fig. 1

Calculând dispersia pentru intervalul  $(-\infty, +\infty)$  și știind ca  $M(\eta) = 0$  , conform relației (9) ,

$$\text{rezultă } D^2(\eta) = \sigma^2 \quad (11)$$

Astfel se obține semnificația parametrului  $\sigma$  ,el reprezentând chiar abaterea medie pătratică a variabilei  $\eta$  .

Distribuția normală (sau distribuția Gauss) reprezintă un interes deosebit, deoarece majoritatea fenomenelor statistice au o distribuție aproximativ gaussiană .

Majoritatea erorilor de măsurare au o distribuție normală. Probabilitatea din ecuația (6), în care se folosește densitatea de probabilitate data de relația (10), scrisă sub forma :

$$\varphi(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^z e^{-\frac{u^2}{2}} du \quad (12)$$

unde s-a folosit notația  $u = \frac{x}{\sigma}$ , se mai numește și funcția de eroare  $\varphi(z)$  se notează și sub forma

$$\text{erf} . z = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^z e^{-\frac{u^2}{2}} du \quad (13)$$

("erf" provine de la prescurtarea denumirii engleze "error function" ). Deoarece integrala nu poate fi calculata direct ea se dezvoltă într-un șir convergent, iar valorile astfel obținute se tablează, (vezi anexa II).

### Aparatura și procedeul experimental

Distribuția normală se poate ilustra pe modelul mecanic numit tabela lui Galton - o tabla cu cuie, dispuse regulat, printre care se împrăștie un număr mare de sfere mici ("particule", "molecule"). Acestea se adună în compartimente simetric așezate față de axa de simetrie a tablei (Fig. 2).

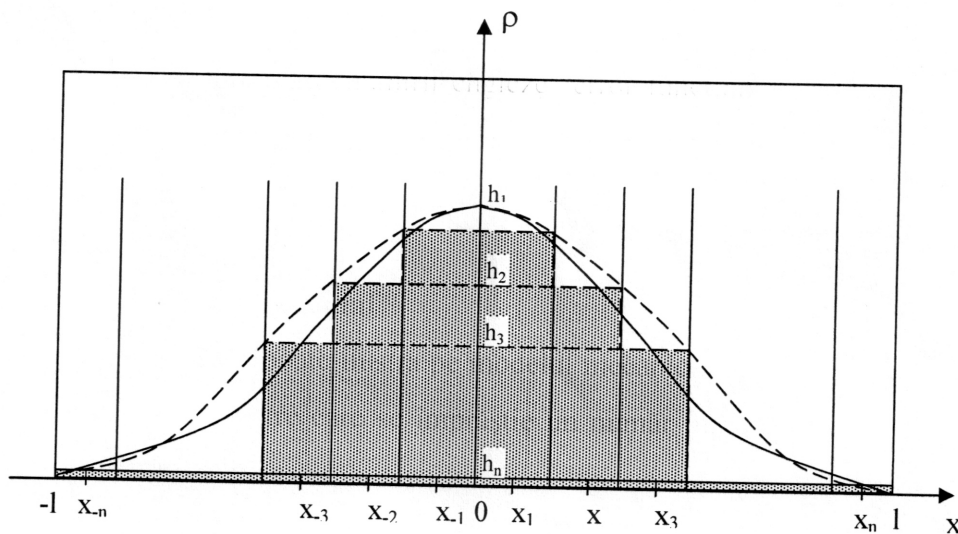


Fig. 2

Probabilitatea ca din cele  $N$  particule unele să ajungă în compartimentul  $i$  este determinată de numărul de particule colectate  $N_i$ , și anume  $P_i = \frac{N_i}{N} = \frac{N_i}{\sum N_i}$ , unde  $N = \sum_{i=-n}^n N_i$  ( $n$  - numărul compartimentelor).

Deoarece  $N_i$  este proporțional cu înălțimea  $h_i$  a sferelor colectate în compartimente, se poate scrie

$$P_i = \frac{h_i}{\sum_{i=-n}^n h_i} = \frac{h_i}{H}, H = \sum_{i=-n}^n h_i \quad (14)$$

În acest caz variabila aleatoare  $x_i$  (distanța dintre axa de simetrie a tablei și cea a compartimentului  $i$ ) și poate lua valori discrete în intervalul  $(-1, 1)$ .

Curba, care va fi înfășurătoarea în partea superioară a particulelor adunate în compartimente va avea aspectul curbei lui Gauss. Pentru a se putea convinge de acest lucru, cu ajutorul mărimilor determinate ( $x_i, h_i, P_i$ ) se poate construi și curba teoretică (conform relației 13), care poate fi comparată cu cea obținută experimental. În acest scop se calculează din datele experimentale  $\sigma = D(\xi)$ , folosind relațiile (1), (2), (3). Deoarece  $M(\xi) = 0$  (valoarea cea mai probabilă a lui  $x_i$ ), conform relației (3),  $D^2(\xi) = M(\xi^2)$ , iar pe baza relațiilor (1) și (14)

$$M(\xi^2) = \sum_{i=-n}^n P_i X_i^2 = \sum_{i=0}^n [X_i^2 \frac{h_i}{H} + (X_{-i})^2 \frac{h_{-i}}{H}] \quad (15)$$

Știind că  $x_i = -x_{-i}$  sau  $|x_i| = |x_{-i}|$ , astfel se obține

$$\sigma = \sqrt{x_1^2 \frac{h_1 + h_{-1}}{H} + \dots + x_n^2 \frac{h_n + h_{-n}}{H}} = \sqrt{\frac{1}{H} [x_1^2 (h_1 + h_{-1}) + \dots + x_n^2 (h_n + h_{-n})]} \quad (16)$$

și va fi posibilă reprezentarea funcției  $\varphi(x_i, \sigma)$ .

Măsura în care distribuția moleculelor după componentele vitezei satisface distribuția Gauss mai poate fi verificată și prin compararea probabilităților obținute experimental și teoretic. Conform relației (6) (aplicată pentru valori discrete) probabilitatea (experimentală) ca toate particulele să se afle între compartimentul  $i$  și  $-i$ , adică să se adune în compartimentele  $k = -i, -i+1, \dots, -1, 1, 2, \dots, i-1, i$  va fi

$$P_{\text{exp}}(x_i) = \sum_{k=-i}^i \frac{h_k}{H} \quad (17)$$

Probabilitatea teoretică se găsește cu relația (6) în care densitatea de probabilitate  $\varphi(x_i, \sigma)$  este cea pe care o obținem folosind  $\sigma$  dat prin relația (16). Astfel

$$P_{\text{teor}}(x_i) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \int_{(x_{-i})=-x_i}^{x_i} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}} dx = \frac{2}{\sigma\sqrt{2\pi}} \int_0^{x_i} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}} dx \quad (18)$$

dacă  $i$  ia valorile  $1, 2, \dots, n$ . Folosind substituția  $\frac{x}{\sigma} = u, \frac{x_i}{\sigma} = u_i$  se obține:

$$P_{\text{teor}}(x_i) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{u_i} e^{-\frac{u^2}{2}} du = 2 \cdot \text{erf} \cdot u_i = 2 \text{erf} \left( \frac{x_i}{\sigma} \right) \quad (19)$$



Astfel se pot compara probabilitățile obținute prin relațiile (17) și (19), iar eroarea absolută  $\left| P_{\text{teor}}^{(x_i)} - P_{\text{exp}}^{(x_i)} \right|$  poate determina măsura în care distribuția moleculelor după componentele vitezei este normala sau nu.

### Metoda experimentală

În lucrarea de față se folosește o tabela Galton cu 18 compartimente ( $n = \pm 9$ ) lățimea fiecăruia fiind de 2cm. Astfel  $|x_i| = |x_{-i}| = 1\text{cm}$  și  $x_i = (2i-1)\text{cm}$  ( $i=1,2,\dots,9$ ). Boabele de muștar ("particulele") se introduc în tabela cu ajutorul pâlnii al cărui ax se potrivește în așa fel ca să coincidă cu axul tablei. Se urmărește ca debitul jetului de boabe să fie cât mai constant!

Golirea tablei se face prin orificiul existent prin peretele din a tablei. După împrăștierea boabelor, cu o rigla gradată se măsoară înălțimile  $h_i$ .

Experiența se repeta de cel puțin 5-6 ori, cu aceeași cantitate de boabe, iar pentru înălțimi se considera valorile medii  $h_i$ .

### Prelucrarea datelor experimentale

Cu ajutorul mărimilor măsurate  $(x_i, h_i)$  se calculează  $\langle h_i \rangle_{\text{siH}} = \sum_{i=-n}^n \langle h_i \rangle$ .

Folosind relația (16) se găsește  $\sigma$  și  $u_i = \frac{x_i}{\sigma}$ .

Evaluând valorile  $e^{-\frac{u_i^2}{2}}$  (cu ajutorul Anexei I) se obține  $\rho(x_i) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \cdot e^{-\frac{u_i^2}{2}}$

Utilizând relațiile (17) și (19) se determină probabilitatea experimentală și cea teoretică pentru cel puțin 4-5 valori ale lui  $i$ .

Eroarea absolută  $\left| P_{\text{teor}}(x_i) - P_{\text{exp}}(x_i) \right|$  se compară cu eroarea absolută maximă a probabilității experimentale  $\Delta P_{\text{exp}}(x_i)$ , care se calculează cu relația:

$$\Delta P_{\text{exp}}(x_i)_{\text{max}} = \frac{2\Delta h}{H} \left( i + \frac{n}{H \sum_{k=-i}^i h_k} \right), \quad (20)$$

$\Delta h$  fiind precizia instrumentului de măsură cu care s-au determinat valorile  $h_k$ .

Datele se trec în tabelul următor:

i	$x_i$	$\langle h_i \rangle$	H	$\sigma$	erf $u_i$	$\exp(-u_i^2/2)$	$\rho(x_i)$	$P_{\text{exp}}(x_i)$	$P_{\text{teor}}(x_i)$	$P_{\text{teor}} - P_{\text{exp}}$	$\Delta P_{\text{exp}}$
-	cm	cm	cm	cm	-	-	$\text{cm}^{-1}$	-	-	-	-

Anexa II. Tabel cu valorile funcției de eroare.

$$\operatorname{erf} u = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^u e^{-x^2} dx$$

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0,0	0,00000	0,00399	0,00798	0,01197	0,01595	0,01994	0,02392	0,02790	0,03188	0,03586
0,1	0,39833	0,43800	0,47766	0,51732	0,55697	0,59662	0,63627	0,67492	0,71357	0,75222
0,2	0,79266	0,83177	0,87066	0,90953	0,94833	0,98711	1,02577	1,06442	1,10266	1,14089
0,3	1,17911	1,21722	1,25522	1,29330	1,33077	1,36833	1,40588	1,44311	1,48003	1,51733
0,4	1,55422	1,59110	1,62766	1,66400	1,70033	1,73664	1,77226	1,80822	1,84399	1,87933
0,5	1,91466	1,94977	1,98477	2,01940	2,05400	2,08884	2,12266	2,15666	2,19044	2,22400
0,6	2,25755	2,29077	2,32377	2,35666	2,38911	2,42155	2,45377	2,48577	2,51755	2,54900
0,7	2,58044	2,61155	2,64244	2,67300	2,70355	2,73377	2,76377	2,79355	2,82300	2,85244
0,8	2,88144	2,91033	2,93899	2,96733	2,99555	3,02344	3,05111	3,07855	3,10577	3,13277
0,9	3,15944	3,18599	3,21211	3,23811	3,26399	3,28944	3,31477	3,33998	3,36466	3,38911
1,0	0,34134	0,34375	0,34614	0,34850	0,35083	0,35314	0,35543	0,35769	0,35993	0,36214
1,1	0,36433	0,36650	0,36864	0,37076	0,37286	0,37493	0,37698	0,37900	0,38100	0,38299
1,2	0,38493	0,38686	0,38877	0,39065	0,39251	0,39435	0,39617	0,39796	0,39973	0,40147
1,3	0,40321	0,40490	0,40653	0,40824	0,40988	0,41149	0,41309	0,41466	0,41631	0,41774
1,4	0,41924	0,42073	0,42220	0,42364	0,42507	0,42647	0,42786	0,42922	0,43056	0,43189
1,5	0,43319	0,43448	0,43574	0,43699	0,43822	0,43943	0,44062	0,44179	0,44295	0,44408
1,6	0,44520	0,44630	0,44738	0,44845	0,44950	0,45053	0,45154	0,45254	0,45352	0,45449
1,7	0,45543	0,45637	0,45728	0,45818	0,45907	0,45994	0,46080	0,46164	0,46246	0,46327
1,8	0,46407	0,46485	0,46562	0,46638	0,46712	0,46784	0,46856	0,46926	0,46995	0,47062
1,9	0,47128	0,47193	0,47257	0,47320	0,47381	0,47441	0,47500	0,47558	0,47615	0,47670
2,0	0,47725	0,47778	0,47831	0,47882	0,47932	0,47982	0,48030	0,48077	0,48124	0,48169
2,1	0,48214	0,48257	0,48300	0,48344	0,48382	0,48422	0,48461	0,48500	0,48537	0,48574
2,2	0,48610	0,48645	0,48679	0,48713	0,48745	0,48778	0,48809	0,48840	0,48870	0,48899
2,3	0,48928	0,48956	0,48983	0,49010	0,49036	0,49061	0,49086	0,49111	0,49134	0,49158
2,4	0,49180	0,49202	0,49224	0,49245	0,49266	0,49286	0,49305	0,49324	0,49343	0,49361
2,5	0,49379	0,49396	0,49413	0,49430	0,49446	0,49461	0,49477	0,49492	0,49506	0,49520
2,6	0,49534	0,49547	0,49560	0,49573	0,49585	0,49598	0,49609	0,49621	0,49632	0,49643
2,7	0,49653	0,49661	0,49674	0,49683	0,49693	0,49702	0,49711	0,49720	0,49728	0,49736
2,8	0,49744	0,49752	0,49760	0,49767	0,49774	0,49781	0,49788	0,49795	0,49801	0,49807
2,9	0,49813	0,49819	0,49825	0,49831	0,49836	0,49841	0,49846	0,49851	0,49856	0,49861