



## Barem / Javítókulcs:

### Problema 1. Feladat

a) (15 p)

Dacă aflăm timpul  $t_u$  de urcare la înălțimea maximă (din legea vitezei), putem afla și înălțimea maximă  $h$  (din legea de mișcare pe verticală) și distanța  $d$ , din legea de mișcare cu viteza constantă, pe orizontală.

Meghatározva a maximális magasság eléréséhez szükséges  $t_u$  időt (sebességtörvényből) a maximális emelkedési magasság ( $h$ ) és a  $d$  meghatározható:

$$v_y = v_{0y} - gt, \text{ unde/ahol } v_{0y} = v_0 \sin(\alpha)$$

la înălțimea maximă/ a pálya legmagasabb pontján

$$v_y = 0 \Rightarrow t_u = \frac{v_{0y}}{g} = \frac{v_0 \sin \alpha}{g} = 0.2 \text{ s.}$$

$$h = v_{0y} t_u - \frac{gt_u^2}{2} = \frac{v_{0y}^2}{2g} = 0.2 \text{ m}$$

$$d = v_{0x} t_u = \frac{v_{0x} v_{0y}}{g} = \frac{v_0^2 \cos(\alpha) \sin(\alpha)}{g} = 0,696 \text{ m } (v_{0x} = v_0 \cos(\alpha))$$

b) (15 p) Ciocnire plastică: conservare de impuls / Rugalmatlan ütközés: impulzusmegmaradás

Initial/Ütközés előtt:  $p_1 = m_1 v_{0x}, p_2 = 0$

Final/Ütközés után:  $p = (m_1 + m_2)v$

$$\Rightarrow v = \frac{m_1}{m_1 + m_2} v_{0x} = 2,32 \text{ m/s}$$

Pentru aflarea deviației maxime, conservare de energie/ a maximális kitérés meghatározásához az energiamegmaradás törvénye használható

$$\frac{(m_1 + m_2)v^2}{2} = (m_1 + m_2)gl(1 - \cos(\Theta_{max})) \Rightarrow \cos(\Theta_{max}) = 1 - \frac{v^2}{2gl} = 1 - 0,13456 \Rightarrow \Theta_{max} \simeq 30^\circ$$

c) (10 p) Ciocnire elastica: impulsul și energia este conservată / Rugalmas ütközés: impulzus és energia megmaradás  
Înainte de ciocnire / Ütközés előtt  $v_1^b = v_{0x}; v_2^b = 0$   
După ciocnire / Ütközés után  $v_1^a = 0; v_2^a \neq 0$

$$\begin{aligned} m_1 v_{0x} &= m_2 v_2^a; \frac{m_1 v_{0x}^2}{2} = \frac{m_2 (v_2^a)^2}{2} \\ v_2^2 &= \frac{m_1 v_{0x}^2}{m_2} \Rightarrow \frac{m_1 v_{0x}^2}{2} = \frac{m_2 v_{0x}^2 m_1^2}{2m_2^2} \Rightarrow 1 = \frac{m_1}{m_2} \\ &\Rightarrow m_2 = m_1 \end{aligned}$$

d) (5 p) Analiză dimensională / Dimenzióanalizis:

$$[T]_{SI} = s$$

$$\left[ \pi \sqrt{\frac{g}{l}} \right]_{SI} = \sqrt{\frac{m/s^2}{m}} = \frac{1}{s}$$

$$[T]_{SI} \neq \left[ \pi \sqrt{\frac{g}{l}} \right]_{SI} \Rightarrow$$

Formula este greșită / Az összefüggés hibás

### Problema 2. Feladat



a) (5 p)

Din ecuația de stare / állapotegyenletből:

$$V_0 = \frac{\nu R T_0}{p_0} \approx 2.5 \text{ m}^3 \quad (1)$$

b) (15 p)

Notății / jelölések:

$$V_1 = 2V_0 \quad p_1 = 2p_0 \quad (2)$$

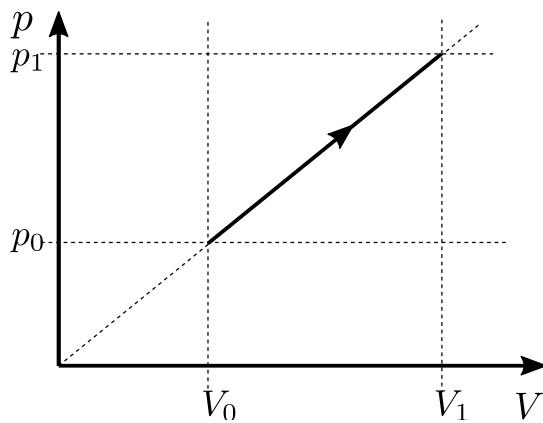
$$\Delta V_1 = \Delta x_1 S = V_1 - V_0 \quad (3)$$

Echilibrul mecanic / mechanikai egyensúly feltétele:

$$p_1 S = p_0 S + k \Delta x_1 \Rightarrow k = \frac{p_0}{V_0} S^2 \quad (4)$$

Pentru o stare generală / általános állapotra:

$$pS = p_0 S + k \Delta x \Rightarrow p = \frac{p_0}{V_0} V \quad (5)$$



c) (15 p)

Lucrul mecanic / végzett munka

$$L' = \frac{1}{2}(p_1 + p_0)(V_1 - V_0) = \frac{1}{2}\nu R(T_1 - T_0) \quad (6)$$

Principiul I / első főtétel:

$$Q = \Delta U + L' = \frac{3}{2}\nu R(T_1 - T_0) + \frac{1}{2}\nu R(T_1 - T_0) = 2\nu R(T_1 - T_0) \quad (7)$$

$$\frac{L'}{Q} = \frac{1}{4} \quad (8)$$

d) (10 p)

Definiția căldurii / hőmennyiségi deficiója:

$$Q = \nu C(T_1 - T_0) \quad (9)$$

Căldura molară / molhő:

$$C = \frac{Q}{\nu(T_1 - T_0)} = 2R \quad (10)$$



### Problema 3. Feladat

a) (15 p)

$$\frac{Q}{t} = \frac{U^2}{R_{ech}} \Rightarrow R_{ech} = \frac{U^2 t}{Q} \Rightarrow R_{ech} = \frac{110V \cdot 110V \cdot 100s}{55 \cdot 10^3 J} = 22 \Omega$$

$$Q_1 = \frac{Q}{5} \Rightarrow R_1 = \frac{U^2 t}{Q_1} = 5 \frac{U^2 t}{Q} = 5R_{ech} = 110 \Omega$$

$$Q_2 = \frac{4Q}{5} \Rightarrow R_2 = \frac{U^2 t}{Q_1} = \frac{5}{4} \frac{U^2 t}{Q} = \frac{5}{4} R_{ech} = 27,5 \Omega$$

b) (10 p)

$$\frac{Q}{t} = U \cdot I \Rightarrow I = \frac{Q}{Ut} \Rightarrow I = 5 A; \quad U = IR_{ech} \Rightarrow I = \frac{U}{R_{ech}} = 5 A$$

$$I_1 = \frac{U}{R_1} = 1 A; \quad I_2 = \frac{U}{R_2} = 4 A$$

c) (10 p)

$$Q_{serie} = \frac{U^2 t}{R_1 + R_2} = 8800 J$$

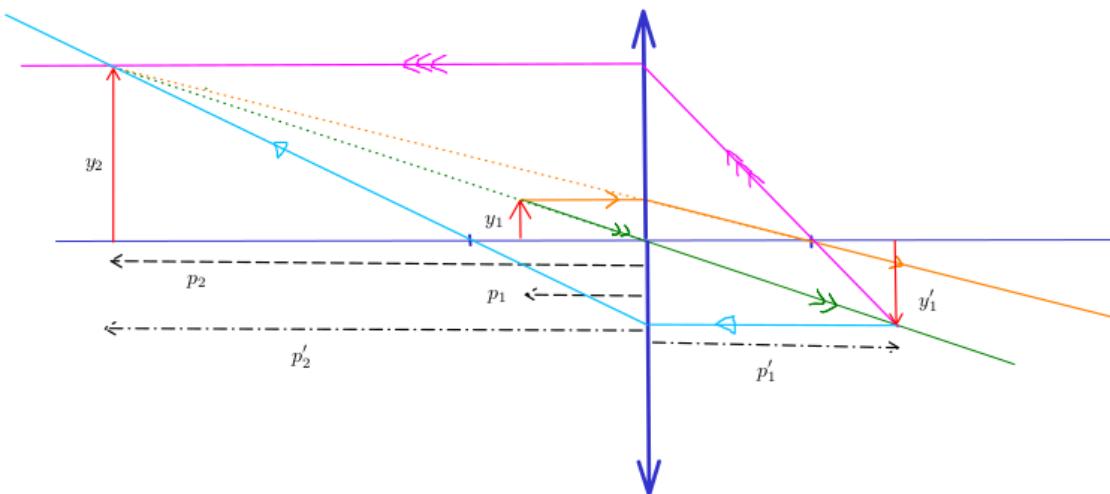
d) (10 p)

$$Q_1^{serie} = I_{serie}^2 R_1 t; \quad Q_2^{serie} = I_{serie}^2 R_2 t$$

$$\frac{Q_1^{serie}}{Q_2^{serie}} = \frac{R_1}{R_2} = 4$$

### Problema 4. Feladat

a) (10 p)



$$p_1 = -15 \text{ cm}; f = 20 \text{ cm}$$

$$\frac{1}{p_2} - \frac{1}{p_1} = \frac{1}{f} \Rightarrow p_2 = \frac{p_1 f}{p_1 + f} = \frac{-15 \cdot 20}{5} \text{ cm} = -60 \text{ cm}$$

$$\gamma = \frac{y_2}{y_1} = \frac{p_2}{p_1} \Rightarrow y_2 = \frac{p_2}{p_1} y_1 = \frac{-60}{-15} \cdot 1 \text{ cm} = 4 \text{ cm}$$

Imagine dreaptă și virtuală / Egyenesállású látszólagos kép.



b) (10 p)

Când două imagini sunt suprapuse atunci una este reală iar cealaltă virtuală (asumând că obiectele nu sunt suprapuse) / Ugyanazon helyen ha két képet figyelünk meg, akkor az egyik valós, míg a második virtuális (feltételeztük, hogy a tárgyak nem esnek egybe)

$$\Rightarrow p'_2 = -p_2 = 60 \text{ cm}; p'_1 = \frac{p'_2 f}{f - p'_2} = -30 \text{ cm}$$

c) (10 p)

$$\frac{y'_2}{y'_1} = \frac{p'_2}{p'_1} \Rightarrow y'_1 = y'_2 \frac{p'_1}{p'_2}; y'_2 = y_2 \Rightarrow y'_1 = y_2 \frac{p'_1}{p'_2} = \frac{-30}{60} \cdot 4 \text{ cm} = -2 \text{ cm}$$

Obiectul este real și răsturnat / A tárgy valós és fordított állású.

d) (15 p) Distanța între obiecte este fixată / A tárgyak közötti távolság rögzített:

$$d = -p_1 - p'_1 = 45 \text{ cm}$$

Mai avem / még adott

$$\begin{aligned} p_2 = -p_2' &\Rightarrow \frac{1}{p_2} = \frac{-1}{p'_2} \Rightarrow \frac{1}{f'} + \frac{1}{p_1} = \frac{-1}{f'} - \frac{1}{p_1'} \Rightarrow \frac{2}{f'} = \frac{-p_1 - p'_1}{p_1 p'_1} = \frac{d}{p_1 p'_1} \\ \Rightarrow p_1 p'_1 &= \frac{df'}{2}; d = -p_1 - p'_1 \Rightarrow 2p_1^2 - 2p_1 d + df' = 0 \Rightarrow p_1 = \frac{-d \pm \sqrt{d(d - 2f')}}{2} \\ p_1 &\in \{-9.509 \text{ cm}, -35.49 \text{ cm}\} \end{aligned}$$

În cazul în care imaginile suprapuse se formează pe partea stânga a lentilei / Abban az esetben, amikor a egybeeső képek a lencsétől balra keletkeznek

$$p_1 = -9.509 \text{ cm} \Rightarrow$$

Lentila trebuie mișcată spre primul obiect cu 5,491 cm / A lencsét az első tárgy fele kell mozgatni 5,491 cm-el.