

## Liniile campului magnetic

Fie un camp magnetic:

$$\mathbf{B} = (B_x, B_y, B_z)$$

liniile de forta sunt definite prin relatia:

$$\frac{dx}{B_x} = \frac{dy}{B_y} = \frac{dz}{B_z} = \frac{ds}{B}.$$

care sub forma parametrica se scriu:

$$\frac{dx}{ds} = \frac{B_x}{B}, \quad \frac{dy}{ds} = \frac{B_y}{B}, \quad \frac{dz}{ds} = \frac{B_z}{B},$$

unde s este distanta in lungul liniei de camp (linie de forta).

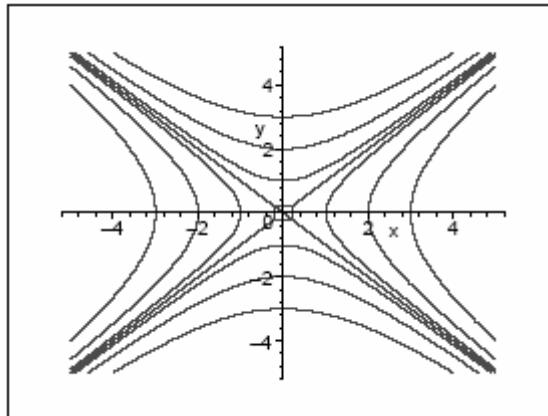
Ex: Fie campul definit prin:

$$\mathbf{B} = B_0(y/a, x/a, 0)$$

unde  $B_0$  si a sunt constante. Sa se determine ecuatiiile liniilor de camp.

$$\begin{aligned} \frac{dx}{(y/a)} &= \frac{dy}{(x/a)}, \quad \Rightarrow xdx = ydy \\ \Rightarrow x^2 - y^2 &= \pm c^2 = \text{constant}. \end{aligned}$$

deci sunt hyperbole.



care reprezinta asa numitul punct neutru sau punctual X.

## Campuri potentiale

Daca

$$\beta \ll 1,$$

putem neglaja preiunea gazului in raport cu presiunea magnetica, iar ecuatia magnetostaticii devine:

$$\mathbf{j} \times \mathbf{B} = 0$$

iar campul magnetic este un camp de forta liber (**force-free**) i.e liniile de current sunt paralele cu  $\mathbf{B}$ .

Cea mai simpla solutie se poate obtine considerand  $\mathbf{j}$  nul, ceea ce este echivalent cu a considera campul ca fiind potential:

$$\mathbf{j} = \nabla \times \mathbf{B} = 0, \quad \nabla \cdot \mathbf{B} = 0,$$

Solutia acestei ecuatii:

$$\mathbf{B} = \nabla \phi,$$

unde  $\phi$  este potentialul magnetic scalar. Obtinem imediat ecuatie Laplace:

$$\nabla^2 \phi = \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0,$$

Rezolvam ecuatie in bidimensional (xOy) tinand cont de urmatoarele conditii :

$$\phi(x, 0) = F(x), \quad \phi(0, y) = \phi(l, y) = 0, \quad \phi \rightarrow 0 \text{ as } y \rightarrow \infty.$$

Aplicam metoda separarii variabilelor:

$$\phi = X(x)Y(y)$$

care conduce la:

$$X''Y + XY'' = 0,$$

iar dupa rearanjarea termenilor:

$$\frac{X''}{X} = -\frac{Y''}{Y} = \text{constant} = -k^2.$$

obtinem deci:

$$Y'' = k^2 Y \quad \Rightarrow Y(y) = ae^{-ky} + be^{ky}.$$

$$X'' = -k^2 X, \quad \Rightarrow X(x) = c \sin kx + d \cos kx.$$

Aplicand conditiile la limita, rezulta imediat:

$$b = d = 0$$

$$\sin kl = 0, \quad \Rightarrow k = \frac{n\pi}{l},$$

unde  $n$  este intreg. Notand  $A_k = ac$  rezulta:

$$\phi(x, y) = \sum_k A_k \sin kx e^{-ky},$$

Notand:

$$F(x) = \sum_k A_k \sin kx, \\ k = \frac{n\pi}{l}.$$

Pentru simplitate sa consideram ca  $F(x)$  este dat doar de o singura componenta Fourier:

$$F(x) = \sin \pi x / l.$$

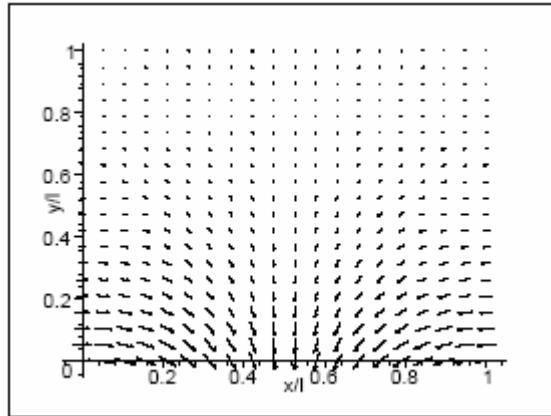
deci toti coeficientii din suma sunt nuli cu exceptia primului care este egal cu unitatea.  
In aceste conditii solutia pentru potential este:

$$\phi(x, y) = \sin \frac{\pi x}{l} e^{-\pi y / l}.$$

Cunoscand potentialul putem deja calcula componentele campului magnetic:

$$B_x = \frac{\partial \phi}{\partial x} = B_0 \cos \frac{\pi x}{l} e^{-\pi y/l},$$

$$B_y = \frac{\partial \phi}{\partial y} = -B_0 \sin \frac{\pi x}{l} e^{-\pi y/l}$$



In cazul in care **campul nu este potential**  $|\vec{j}| \neq 0$  solutia generala conduce la concluzia ca, currentul trebuie sa fie paralel cu campul magnetic.

$$\mu \vec{j} = \alpha \vec{B}, \quad \Rightarrow \nabla \times \vec{B} = \alpha \vec{B},$$

Proprietatile functiei  $\alpha$ :

Deoarece:

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{B}) = 0.$$

rezulta:

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (\nabla \times \vec{B}) &= \nabla \cdot (\alpha \vec{B}) \\ &= \alpha \nabla \cdot \vec{B} + \vec{B} \cdot \nabla \alpha. \end{aligned}$$

$$\rightarrow \boxed{\vec{B} \cdot \nabla \alpha = 0},$$

deci  **$\alpha$  va fi const. in lungul fiecarei linii de camp**, dar poate avea valori diferite de la linie la linie.

Daca  **$\alpha$  va fi const peste tot**:

$$\nabla \times \vec{B} = \alpha \vec{B} \quad \Rightarrow \nabla \times (\nabla \times \vec{B}) = \nabla \times (\alpha \vec{B}) = \alpha \nabla \times \vec{B} = \alpha^2 \vec{B}.$$

$$\nabla \times \nabla \times \vec{B} = \nabla(\nabla \cdot \vec{B}) - \nabla^2 \vec{B}$$

$$\rightarrow \boxed{-\nabla^2 \vec{B} = \alpha^2 \vec{B}.}$$

ecuatie Helmholtz

Daca  **$\alpha$  va fi functie de pozitie**:

$$\begin{aligned}\nabla \times (\nabla \times \mathbf{B}) &= \nabla \times (\alpha \mathbf{B}) = \alpha \nabla \times \mathbf{B} + \nabla \alpha \times \mathbf{B} \\ &= \alpha^2 \mathbf{B} + \nabla \alpha \times \mathbf{B}\end{aligned}$$

si obtinem doua ecuatii cuplate care , de obicei , sunt rezolvabile numeric:

$$\nabla^2 \mathbf{B} + \alpha^2 \mathbf{B} = \mathbf{B} \times \nabla \alpha,$$

$$\mathbf{B} \cdot \nabla \alpha = 0.$$

Spre exemplu – campurile magnetice coronale sunt “reconstruite” utilizand datele observationale legate de intensitatea campului la suprafata , ca si conditii limita in rezolvarea  $\nabla \cdot \vec{B} = 0$ ;  $\nabla \times \vec{B} = \alpha \vec{B}$ .

